

بهريز / راگري كوليزي نهنداز ياري

لهريگهي بهريز / سهروكي بهشي نهنداز ياري كار هبا

سلاو و ريز...

داواكارم له بهريزتان رمز امهندي بفرموون لهسهر تو مار كرندي نهو تويزينهوهي خوار هوه:

Proposed Article Title:	Compensating Actuator Dynamics in Robot Rigid Link using Nonlinear Control Techniques
Author:	Mustafa M. Mustafa

هاو پينچ: فورمي پيشكهشكر دني سيميناري تويزينهوهكه.

لهگهل ريز و سوپاس



ناوي ماموستا: د. مصطفى محمد مصطفى

بهشي زانستي: كار هبا

كوليزي نهنداز ياري / زانكوي سه لاهدين

٢٠٢٢ / ١٥ / ٢٨

لیستی نمادینونی سیمینار
بیشی نغدازیاری کارها

Compensating Actuator Dynamics in Robot Rigid link
using Nonlinear Control Techniques

ناونیشانی سیمینار:
ناوی پیشهکشکار:

بهروار: د. علطفی محمد علطفی
c.c. 10/10/11

#	ناوی ماموستا	بیشی زانستی	نیمزا
۱	د. دیارک رؤوف سیلا	کا، ۵، ۶	1004
۲	دکتار عدین شهبازونی	=	→
۳	قریا مسرقار	=	→
۴	حلمی فاطمه امین	=	→
۵	د. اسامیل آریخ سیلا	=	→
۶	هنرو احمد عبدالرحمن	=	→
۷	خاله عمیرة الصبیح عمیرة العیاب	=	→
۸	گلزبان یونس محمد علی	=	→
۹			
۱۰			
۱۱			
۱۲			
۱۳			
۱۴			
۱۵			
۱۶			
۱۷			
۱۸			